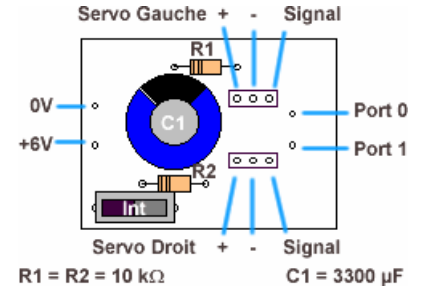


1 Platine de commande

1 Circuit d'alimentation

1 Circuit DEL

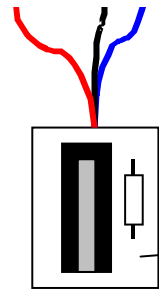
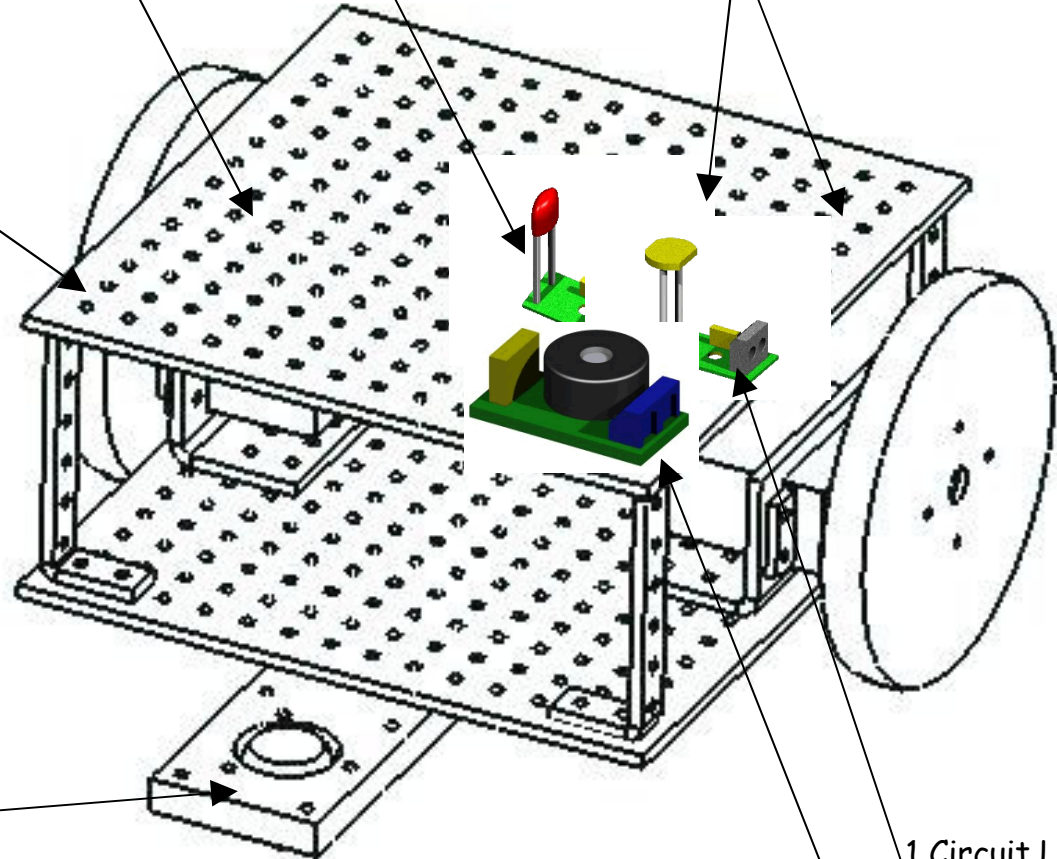


R1 = R2 = 10 kΩ C1 = 3300 μF

2 circuits commande servomoteurs

Recommandations

1. Visser les circuits sur le châssis.
2. Faire passer les fils dans les trous du châssis. (voir robot en programmation).
3. Placer les circuits de façon à ce que les fils soient orientés vers les ports de la platine de commande.
4. Pour placer le circuit du microswitch, plier une réglette et la visser sur le support de la rotule



1 Circuit microswitch

1 Circuit LDR

1 Circuit Buzzer

Montage des composants sur le châssis du robot